o EPGDSC+EPB

PN - JP61061733 A 19860329

PNFP - JP1033281B B 19890712

- JP1550768C C 19900323

AP - JP19840184084 19840903

PA - (A) TOSHIBA MACHINE CO LTD
IN - (A) SATO SANEJI; MOMOCHI TAKESHI

R - JP19840184084 19840903

TI - (A) TOOL CLAMPER

AB - (A) PURPOSE:To aim at miniaturization in a tool clamper as well as to improve the dynamic balance of a spindle ever so better, by reducing the number of Belleville springs to be attached to a collect shaft in a state of being layered. CONSTITUTION:A collect shaft 13 is set up inside a spindle 12, while a collet and a collet keep bush 17 are set up free of relative rotation with each other. And, in this collet keep bush 17, there is provided with a concave part 17 so as to make a tip part 14a of the collet enterable. Accordingly, in this camper, since opening or closing motion in this collet is obtainable out of the relative rotational motion between the collet 14 and the collet keep bush 17, it is unnecessary to move the collet 14 in the axial direction. Therefore, Belleville springs attached to the collet shaft 13 are enough to merely receive pressing force as far as only releasing the clamping force exerted on the collet 4 so that the number of these Belleville springs 19 is sharply reducible.

IC - (A) B23Q3/12

ICAI - (A B C) B23Q3/12; B23B31/117; B23B31/26

ICCI - (A B C) B23Q3/00; B23B31/02; B23B31/10

EC - B23B31/26B2

- B23B31/04&K; B23B31/117&A; B23B31/117&B; B23B31/117&601A; B23B31/117&601K; B23Q3/12&H

FT - 3C016/FA05; 3C032/AA12; 3C032/AA13

CT - (B) JP49036301U U [1: JP58181533 A [1

## (9 日本国特許庁(JP)

## 10 特許出願公開

# (B) 公 開 特 許 公 報 (A)

昭61-61733

Solnt Cl.4
B 23 Q 3/12

識別記号 庁内整理番号 H-7041-3C ◎公開 昭和61年(1986)3月29日

審査請求 未請求 発明の数 1 (全7頁)

> ①特 願 昭59-184084 ②出 願 昭59(1984)9月3日

62発明者 佐藤 実治 63発明者 百 地 武 沼津市大岡2068の3 東芝機械株式会社沼津事業所内 沼津市大岡2068の3 東芝機械株式会社沼津事業所内

①出 頭 人 東芝機械株式会社 東京都中央区銀座4丁目2番11号

郊代 理 人 弁理士 猪 股 清 外3名

## nd 40 2

# 1.発明の名称 ツールクランプ装置

### 2. 特許請求の範囲

- 2. コレット他はコレット他回転駆動手段に 着限自在に連結されていることを特徴とする特許 崩状の範囲第1項記載のツールクランブ装置。
- 3. コレット軸はコレット軸回り止め手段に 昔顧自在に遠諾されていることを特徴とする特許

請求の範囲第1項記収のツールクランプ装置。

- 4. コレット押えブッシュに設けられた密部は、円周方向に接取機等配されていることを特徴とする特許請求の範囲第1項記載のツールクランプ装置。
- 3、発明の詳細な説明
- (発明の技術分野)
- 木発明は、工作機械のスピンドル内に設けられ、 ツールを着膜自在にクランプするツールクランプ 複習に関する。
  - (発明の技術的背景とその問題点)

マシニング ヒンタなど 複数のツール を順次 交換 して使用する工作機 械の スピンドル内には、ツールを着製白在に自動的にクランプするツールクランプ装置が設けられている。

このツールクランプ装置として、スピンドル内 に他数方向移動可能に配設されたコレット他と、 このコレット他の先編夢/に取付けられた複数の弾 性爪部材からなるコレットと、コレットの外周問

預開曜61-61733(2)

に当接しコレットを開状態に 配約するようスピンドル内に固設されたロレット押えブッシュと、コロット 中保 に 品 選 された 状態 で 袋 むされた 皮 故 の 方向 な と、 の は な を 押 圧 し、 コレット 性 を 機 な の 向 の に 移 動きせる 血 ば 知 押 圧 披 然 とを 解 え に 構 遵 の も の が 使 来 か ら 食 く 知 られている。

このような構造からなるツールクランプ 装置に 5 いては、皿ばねを押圧し、そのたわみ量に相当 する距離だけコレット権を他ね方面に移動させ、 先端部に取付けられたコレットをコレット アリン シンとの当後 状態から開 放し、コレットに関ルス で生じさせることによりツールホルダのブー タッドをアンクランプする動作がなされる。

このように、従来のツールクランプ装置においては、コレットを倫閣方向に移動させ、スピンドル内の所定位型に促張されているコレット押えフッシュと領閣させることにより、ツールのクランアンクランプ新を行わせているので、コンット他を比較的大きい距離(例えば10数m)移動させる必要がある。このことは、コレット他に

接着されている町はねのたわみ頭も大きくする必要があり、その結果、接着される町はねの枚数を 多くする原因となっている。

コレット他に横踏装着された回ばもの枚数が多いと、それだけツールクランプ装置の他略方向寸 法がほくなり、ツールクランプ装置の大型化の原 辺となる。また、回ばねに大きなたわみ変数を生 じさせるため、回ばねずた機械も大型化する必要 があるという回題がある。

さらに、皿はねはスピンドルとともに回転させられるが、多数枚の皿はおを私図して装着した場合、個々の皿はねは完全に均一ではないため、スピンドルの扱うシスに悪影響を及ぼし、とりわけ高速回転時には振動、スピンドルの振れ等の原因となる。

このように、従来のツールクランプ装置においては、多数枚の皿はねを装着する必要があり、装置が大型化するとともに、スピンドルの高速回転化を個質とする原因となっている。

### (発明の目的)

本見明はこのような点を考慮してなされたもの であり、コレット他に研究された状態で装替され も回ばなの状態を減少させ、装置の小型化を図る とのできるツールクランプ装置を提供すること を目的とする。

### (発明の原要)

本発明は、スピンドル内に配置されたコレット他と、このコレット他の先電源に取付けられた複数の男性爪部材からなるコレットをは、駅に関手するようにンドル内に配きされたコレットを開えて、コレットとコレット押えブッシュとを編えたツールクブッシュとが互びいて、超いに配置とを指した。 の販売のため、カールのでは、カールでは、カールの大場高が使入している。 の大場面としている。

本発明によれば、コレットの顧問動作は、コレットとコレット押えブッショとの相対回転動作により得られ、コレットを執緯方向に移動させる必

以下、図面を参照して本発明の実施例について 説明する。

第1回は本発明によるツールクランプ装置の一 実施例を示す縦断面図である。

図において得考11はスピンドルヘッドのケーシングであり、このケーシング1 内にスピンドル1 2 対回 仮可能に 他受支済されている。 符号 3 はスピンドル1 2 内に関 性に配設されたコレット他であり、先端部に初数の弾性 爪部 はからな

コレット 権 13 の前方側のスピンドル 12 内には、コレット 14 の外周間に当接し、コレット 14 で 間状 版に 役 持ずるようコレット 押え ブッシュ 17 が 関 設 されている。このコレット 押え ブッシュ 17 は、コレット 14 の 外属 編 都 14 は 下 3 をまで 近 5 、 コレット 14 の 外属 編 都 14 は 下 3 をまで 近 5 、 コレット 14 の 外属

個に思動可能に当接することにより、コレット輪 13の先環球をスピンドル12内に支持している。 また、コレット厚えブッシュ17のコレット14 の先環形14aが当費する位置には、20にデ すように、円周方向に複数盤の凹部18が設けら れている。この凹部18は、コレットの先環部 14aが侵入可能な幅および後手寸法を有してお り、コレット14の弾性爪部材の木敷と同数(本 実施例では6回)だけ、等しいい間隔で配置されて いる。

面はね押えリング16とコレット押えブッシュ 17の間には、複数枚の皿はね19が、コレット 値13の外周面に接近された状態で装着されている。

スピンドルヘッドのケーシング11内上方には、 血ばね押圧機械20が配設され、回ばね19を押 圧することにより、コレット14にアンクランア 動作を生じさ世界るようにしてある。皿はね即圧 概据20は、ケーシング11の上部に形成された 油圧シリンダ21と、この地圧シリンダ21内に

記数されスピンドル12の触線方向に性復移動する油圧ピストン22と、油圧シリンダ21にピストン駆動用圧力油を供給する油圧回路23と、ピストン展し用はね24とを備えている。

また、本実施例においてはコレット軸回転駆動 手段が設けられ、これは、油圧ピストン22を軸 終方面に補償して配設され、加圧ピストン22と ともに往復移動するとともに自転可能な駆動権 3 1 と、駆動験 3 1 の途中に嵌着されたピニオン 32と、このピニオン32を回転駆動するラック 33と、このラック33を往復移動させる手段。 例えば油圧駆動手段(図示せず)とから構成され ている。原動植31の前端には、爪ナット15の 係合用爪 15 C と係合する凹端あるいは係合爪 3 1 a が設けられている。また駆動権 3 1 の後端 には、駆動値31の回転角検知用ドッグ31bが 取付けられ、所定位置に配設されたリミットスイ ッチ(図示せず)に当接することにより駆動軸 3 1 の同転角度を絵如、料削し得るようになって いる。

符号34は、スピンドル12の外周に嵌着され、 工作機械の主軸駆動系(図示せず)と領合してス ピンドル12に所定の回転運動を与える機構である。

次にこのような構成からなる木実施例の作用に ついて説明する。

第1回は、ツールクランア装置により、ツールは外には、ツールクランアなり、では、アールのは、アットルでは、アールのは、アールのは、アールのは、アールのは、アールのが、アールのでは、アールのでは、アールのでは、アールのでは、アールのでは、アールのでは、アールのでは、アールのでは、アールのでは、アールのでは、アールのでは、アールのでは、アールのでは、アールでは、アールでは、アールのでは、アールをは、アールのでは、アールでは、アールでは、アールでは、アールでは、アールでは、アールでは、アールでは、アールでは、アールでは、アールでは、アールでは、アールでは、アールでは、アールでは、アールのでは、アールのは、アー

いる。

このような状態からツールホルダ日を取り外す 動作について説明する。

加圧四路23から前圧シリンダ21に圧力油を 供給すると、油圧ピストン22が降下(前速を) と、 その先端面223が回ばな理念、パナット15の 破端面156 bに当接する。この場合、パナット615の を構施したりは、面はな理えリング16の時間 16 bよりわずかに回ばな理えリング16の時間 へ入っているので、前圧ピストン22の先煙面2 2 aはパナット15の機構面15 bには当後しない。また、服務 63 1 も 加圧ピストン22ととも に15 cに係合する。

娘圧ピストン22がさらに前連すると、囲ばね 押えリング16に押されて皿ばね19がむずかに たかむ。これにより皿ばね押えリング16の度付 ご面16aを介して、ボナット15の先程回15 ならびにこれに増合されたコレフト輪13の 配ばね19の付替力が探放される。このように 動圧ピストン22による曲ばね押えリング16の 界圧は、コレット幅13に与えられている曲ばね 19の預発力を解除するために行むれるものであ り、皿はね押えリング16に当接した機の前圧ピ ストン22の前海移動距離はごく小さなもの(例 えば1mx装割)で食い。

簡圧ピストン22により皿はね押えリング16 を押圧した状態で、値圧駆動手段(固示せず)を 作動させて、ラック33を移動を31を深定角 はてこれに误合された駆動情31を発性爪部 はにより調成されているので30°)回転見成の弾性爪が はにより調成されているので30°)回転まで この回転角度の制御は、ドッグ31ととができる。 取動情31の回転は、ボナット15の係合用爪 15cと駆動情31の回転は、ボナット15の係合により コレット値13に伝送され、たるロレット14を コレット14を回動される。コレと、発情節1 たコレット14を回動させる。コレと、発情節1 シュ17の回源18の金属に来ると、発情節1 シュ17の回源18の金属に来ると、先情節1

aは半医外方向に弾性変形して凹部18内に侵入 する。これにより、コレット14とツールホルダ HのプルスタッドPとの傷合状態が解除される。 自動 耳真交換 装置 などを用い てツールホルダ 1 を カースのに引張ることにより、スピンドル 1 2 か らツール下およびツールホルダ H が収外される。

 なお、コレット14とコレット押えアッシュ 17との相対図転をスムーズに行わせるため、コレット14の先幅部.14 a およびコレット押えアシュ17の問題 18には、湖宜なめらかな面取りを設けておくことが望ましい。

このように、本実施例によれば、ツールクランプ 装置のクランプ、アンクランプ 動作を、コレット14を回転させ、その先端部14 aをコレット 厚えアッシュ17に設けられた四郎18に出し入

特開昭61-61733(5)

以上のように、木実施例によれば、スピンドル ならびにスピンドルヘッドを小型化することがで きるとともに、スピンドル回転数の高速化を図る ことができる。

第3回は末葉間によるツールクランプ装置を、

ボナット 15 は、その先標面 15 a を 皿ば 4 押え リング 4 1 の 後編 画 4 1 a に 当接させるとともに、 スラストローラペアリング 4 2 および中間リング 4 3 の内側に、これらと 原間 を 有 画 1 5 D は、中 即リング 4 3 の 後端 画 4 3 a よりわずかに ( 例え ば 1 ma) 中部リング 4 3 内に入り込んでいる。

回ばね押圧機構20の物圧ビストン22の先線 面22aには、爪ナット15の低合用爪15cと 低合する四溝22cが設けられ、コレット種回り 止め手段としての機能が与えられている。

なお、符号44はスピンドル12ド映着された スピンドル駆動用傘歯車であり、アタッチメント 内に配設された動力伝達軸45に賞着された傘歯 車46と嘘合っている。

次にこのような楊成からなる本実施例の作用に ついて説明する。

第3回に示すように、ツールホルダ日がスピンドル 1 2 に接着されている状態から、これを取外 す作物について説明する。まず、油圧回路 2 3 か 工作機械のスピンドルヘッドまたはラムに装着されるアタッチメントに設置した例を示す報酬面図である。

本実施例においては、コレット他をコレット他 倒り止め手段に連結して囚定し、スピンドルの回 転を利用してコレット押えアッショを回転ぶつきせる ようにしてある。なお、本実施例の特と同一の概 立については同一の符号を付すのみで詳順な設明 は名数する。

コレット輪13の後方部付近のスピンドル12内には、コレット押えブッシュ17の状機面との間で、投股板の重はも19を輪撃力にした状態で可能に 候帯されている。この間はな押えリング41が無態で前 縦帯されている。この間はな押えりが後半18よう な面(第3回では上層面)418に当該され、この スラストローラベアリング42が配数部(上方明 スフストローラベアリング42の後方の移動では れている。コレット輪13の後編節に 数すた

ら油圧シリンダ21内に圧力油を供給すると、油 庄ピストン22が前進し、その先端面22aが中 型リング43の後端面43aに当接するとともに、 四隣22cが爪ナット15の係合用爪15cと係 合する。この場合、油圧ピストン22の先端面 22 a は、爪ナット15の後端面15 b には当接 していない。続いて油圧ピストン22がわずかに (刷きば1 mm 未満)前進移動すると、油圧ピスト ン22押圧力は、中間リング43、スラストロー ラベアリング42を介して組ばね押えリング41 に伝達され、皿はね19をごくわずかの量だけた わみ変形させる。これにより、前述した実施例と 間様、爪ナット15の先端面15aと叫ばね抑え リング41の後端面41aとの押圧状態が解除さ れ、コレット値13への肌はね19の付勢力が解 ゆされる。また、コレット軸13は、爪ナット 15の係合用瓜15cが油圧ピストン22の凹消 90cに挿入係会することにより、同り止めされ る。 終いて動力伝達触45を回動し、倉儀車46. 44を介してスピンドル12を所定角度(例えば

30°) 回転する。スピンドル12の回転により、内部に回省されているコレット押えブッシュ17が回転に立せられ、四部18がコレット月4の先部14aの位置に来たとき、それぞれの先標部14aに投入する。これにより、コレット14はアンクランプの状態となりない。カレット14はアンクランプの状態となりない。カレット14はアンクランプの状態となりない。カレット14はアンクトロック43との間に起せれているので、スピンドル2を位のことを登録が、中国リング43は静止位置を

次に新しいツールホルダを取付ける場合には、 上述したようにしてコレット14をアンクランプ 状態としておき、ツールホルダのプルスタッドを コレット14の先端部14aの位置まで挿入し、 スピンドル12を回転題動する。これによりコレ ット14の先端 14 a が コレ フト 17 7 の 四部18 か ら 抜き出す。 ス ホス ス ス ス タ ット 1 4 の よ か ら 抜き出され、 再び アルス タ ット バ が コレット 1 4 により クランプされる。 段 い て 車圧圏路 2 3 への圧力 加の供給を外止すると、油 圧ピストン 2 2 がばね 2 4 により 改選移動させられ、中間リング 4 3 から離間する。これにより、 再び 皿はも押えリング 4 1 が 爪ナット 1 5 の先端 面 1 5 a に当接し、 血ばね 1 9 の 弾 死力を付らし、 コレット 強 1 3 および コレット 1 4 を 玻方に向け て 引張り、ツールホルダ 日の 確実な 取付けがなされる。

このように木実施例によれば、コレット14を固定し、コレット押えブッシュ17を回路させることにより、コレットド14のクランで、アによるツンールクランでは、サインを関係である。また難なったが容易である。またがは、カールのランでは、カールのランでは、カールの

以上説明したように、木発明によれば、スピン

ドル内に模替される担ばねの枚数を少なくすることができるとともに用ばね押圧機等を小型化する ことができるので、スピンドルなうでは、 ことができるので、などとができるといてもに、 スピンドルの転数の高速化を図ることができる。 スピンドルの転数の高速化を図ることができる。

### 4. 図面の簡単な説明

郊 1 図は本見明によるツールクランプ装置の一 実施例を示す観新面図、第 2 図は郊 1 図 II - II 加 新画図、第 3 図は本見明によるツールクランプ 姿 なをアクッチメントに組込んだ例を示す壁新画図 である。

1 2 … スピンドル、13 … コレット値、14 … コレット、14 a … 先編部、15 … 爪ナット、 16 . 4 1 … 皿はね押えリング、17 … コレット 押えブッシュ、18 … 画部、19 … 皿はね、20 … 皿はね界圧機構、 出額人代理人 猪 股 荷



